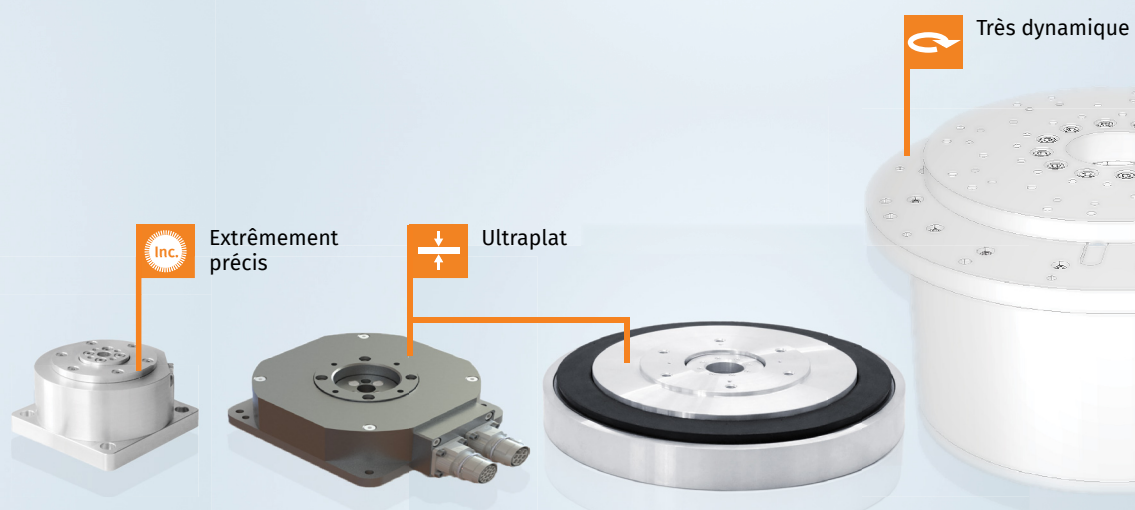


Systeme de table rotative HRT-65, HRT-105, HRT-160, HRT-290

Structure innovante pour un maximum de dynamisme et de précision



Structure extrêmement compacte

HRT-160 : Ultraplat : haute totale de 28 mm



Densité de couple maximale

Conception compacte et couples élevés



Faibles couples de crantage

Qualité de synchronisme élevée pour une vitesse maximale



Absence de jeu et dynamisme extrême

Rigidité maximale



Systeme de mesure intégré

Codeur incrémental, diverses versions

Table rotative prêt au montage

Prête au raccordement mécanique et électrique

Entraînement direct

Précision et absence de jeu

Structure innovante

Faible couple d'inertie grâce à des dimensions réduites au maximum

Comportement optimal de cogging

Synchronisme élevé grâce à de faibles couples de crantage

Utilisation possible avec :

Servo-amplificateurs ECOMODUL, ECOVARIO® 114, ECOVARIO® 214, ECOVARIO® 414, ECOVARIO® 616

Interfaces de bus de terrain :

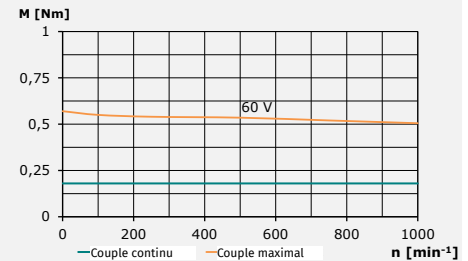
CANopen, EtherCAT, Ethernet, Profibus, Profinet, RS232, RS485

Système de table rotative HRT-65, HRT-105, HRT-160, HRT-290

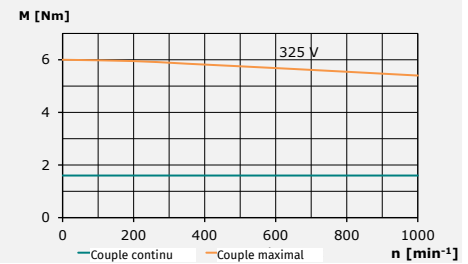
		Série HRT-65-17	Série HRT-105-25	Série HRT-160-17	Série HRT-160-25	Série HRT-290-85
→ Caractéristiques techniques						
Couple maximal (ED 5%) ¹⁾	[Nm]	0,57	6,0	9,2	19,3	430
Couple continu ¹⁾	[Nm]	0,18	1,6	2,35	4,7	80
Courant de crête/phase (ED 5%) ¹⁾	[A _{eff}]	14	14	14	14	16
Courant continu ¹⁾	[A _{eff}]	4,2	3,7	2,9	3,4	2,8
Régime maximal ²⁾	[min ⁻¹]	1000	1000	1000	500	150
Précision de répétition ²⁾	[arcsec]	±3	±3	±3	±3	±0,41
Erreur de concentricité	[µm]	< 15	à définir	< 25	à définir	à définir
Erreur de planéité	[µm]	< 15	à définir	< 25	à définir	à définir
Constante de couple	[Nm/A]	0,04	0,43	0,81	1,38	25
Constante de tension	[V/1000 min ⁻¹]	3,28	36	60,7	116	2053
Résistance de phase	[Ω]	1,4	3,8	5,1	7,0	17,7
Inductance de bobinage	[mH]	1,7	8,1	8,6	15,4	122
Nombre de paires de pôles	[2p]	4	10	18	18	19
Couple d'inertie du moteur	[kgm ² x10 ⁻³]	0,03	à définir	1,05	à définir	150
Charge axiale max.	[N]	100 ³⁾	100 ³⁾	400 ³⁾	750 ³⁾	4000 ⁴⁾
Charge radiale max.	[N]	75 ³⁾	100 ³⁾	250 ³⁾	500 ³⁾	3000 ⁴⁾
Couple de décrochage du roulement	[Nm]	5	5	10	50	250
Résolution ²⁾	[lnk/U]	500 000	500 000	473 600	500 000	3 148 800
→ Alimentation						
Tension de circuit intermédiaire nominale max.	[V _{cc}]	60	325	325	325	560
→ Conditions environnementales						
Température ambiante	[°C]	0 ... +40				
Détecteur d'arrêt selon la température		-	PTC, 105 °C			
Capteur de surveillance la température		-	KTY183-122			
Indice de protection		IP40	IP40	IP30	IP40	IP40
→ Dimensions et poids						
Diamètre extérieur	[mm]	80	120	170	180	380
Dimension de la bride	[mm]	80	120	170	160	320
Hauteur	[mm]	45	35	28	45	210
Poids	[kg]	0,7	à définir	1,9	à définir	40
→ Longueurs de câble						
Câble de l'encodeur	[cm]	50 + conn. M17	Connecteur M17	300	Connecteur M17	Connecteur M17
Câble moteur	[cm]	50 + conn. M17	Connecteur M17	50	Connecteur M17	Connecteur M17
Câble de la sonde de température	[cm]	-	-	50	-	-

1) Bride de montage 250 mm x 250 mm / épaisseur 20 mm
 2) Selon le système de mesure
 3) à 300 tr/min, une charge individuelle supérieure entraîne une réduction de la durée de vie des roulements
 4) à 100 tr/min, une charge individuelle supérieure entraîne une réduction de la durée de vie des roulements

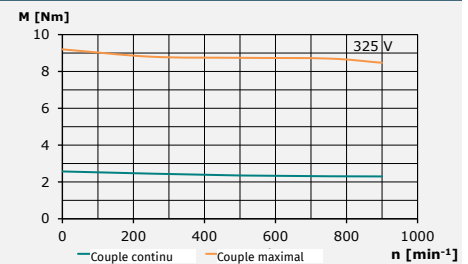
→ Courbe caractéristique HRT-65-17 avec ECOVARIO® 114D (60 V)



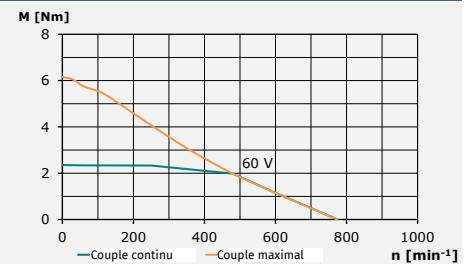
→ Courbe caractéristique HRT-105-25 avec ECOVARIO® 414 (325 V)



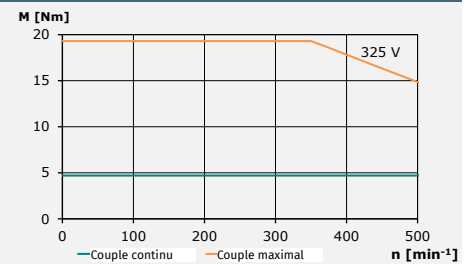
→ Courbe caractéristique HRT-160-17 avec ECOVARIO® 414 (325 V)



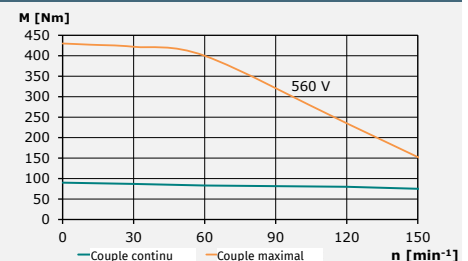
→ Courbe caractéristique HRT-160-17 avec ECOVARIO® 114D (60 V)



→ Courbe caractéristique HRT-160-25 avec ECOVARIO® 414 (325 V)

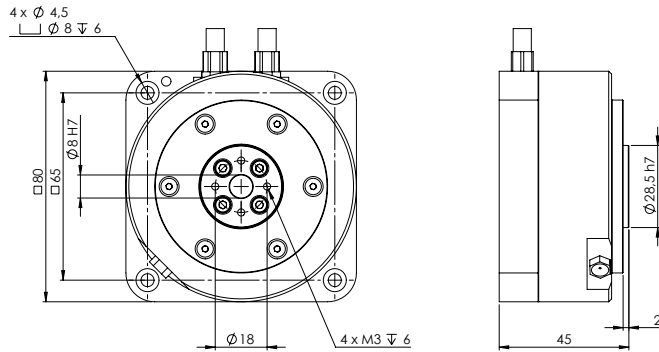


→ Courbe caractéristique HRT-290-85 avec ECOVARIO® 616 (560 V)

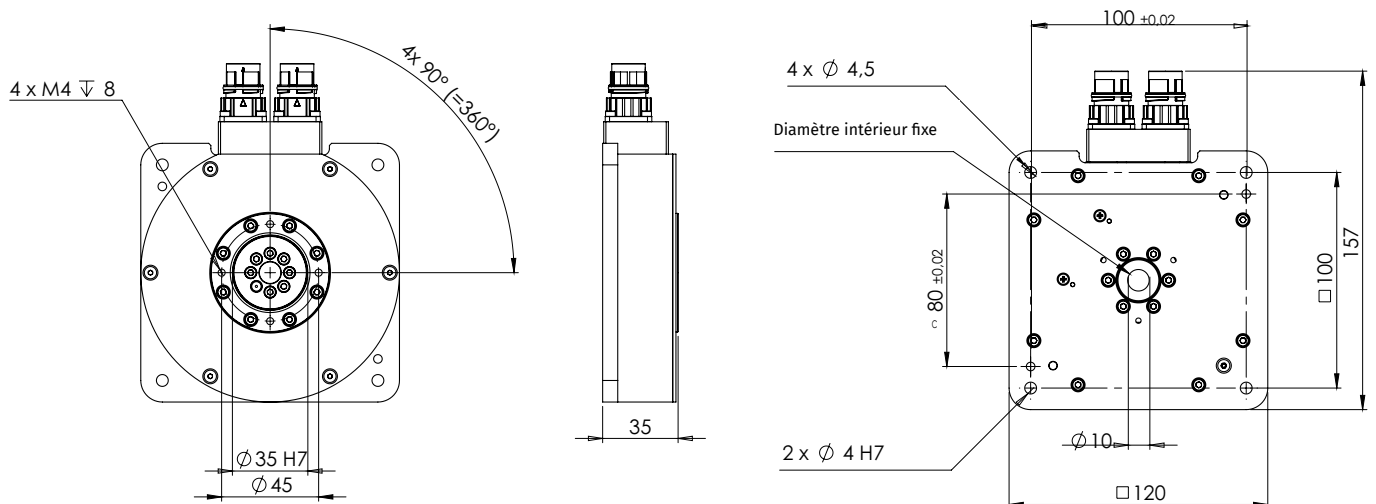


Système de table rotative HRT-65, HRT-105, HRT-160, HRT-290

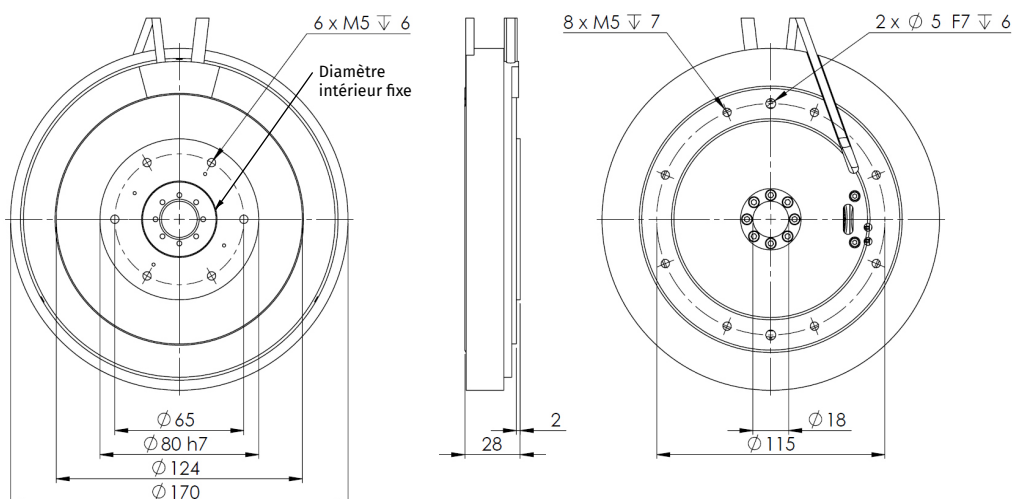
→ Schéma HRT-65-17



→ Schéma HRT-105-25

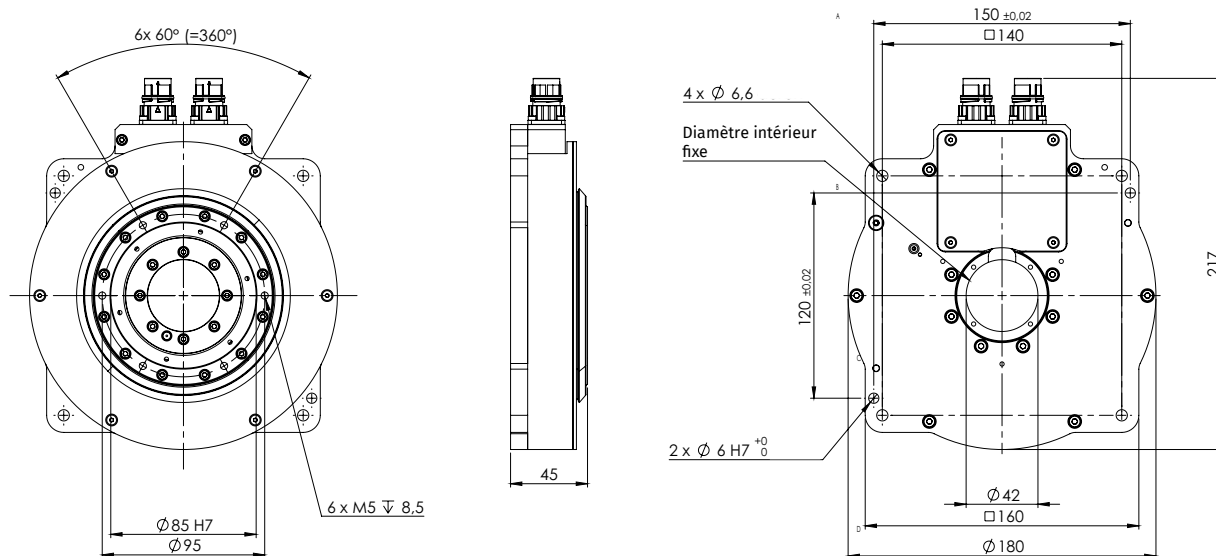


→ Schéma HRT-160-17



Système de table rotative HRT-65, HRT-105, HRT-160, HRT-290

→ Schéma HRT-160-25



→ Schéma HRT-290-85

